|  |  |
| --- | --- |
| **Ce qui a été fait** | **Les problèmes survenus** |
| Structure :  -  -  -  Electronique :  -  -  -  Stabilisation caméra :  -Découpe des plaques d’aluminium  -Fentes et trous réalisés sur les plaques  -  -  Programmation :  - Circuit avec le nouvelle Arduino nano  - Circuit avec le récepteur  -  - | Structure :  -  -  -  Electronique :  -  -  -  Stabilisation caméra :  -Manque de matériel adapté  -Les finissions des différentes plaques ne sont donc pas encore faites  -  -  Programmation :  - Pb de communication avec l’Arduino chinois et multiWii  -  -  - |
| **Solution proposé** | **Matériel manquant** |
| Structure :  -  -  -  Electronique :  -  -  -  Stabilisation caméra :  -Avoir du budget  -  -  -  Programmation :  - On utilise pour l’instant l’Arduino nano officiel  -  -  - | Structure :  -  -  -  Electronique :  -  -  -  Stabilisation caméra :  -disques de découpe (à vérifier dans le matériel)  -autre étau (si possible avec modification d’angle)  -Outils pour plier des plaques d’alu ?  -  Programmation :  -  -  - |

**Bilan de la séance du 07/01/2014**

|  |
| --- |
| **A faire la séance prochaine** |
| Structure :  -  -  -  Electronique :  - Faire l’alimentation de l’arduino  - Faire le nœud pour alimenter les 4 variateurs  -  -  Stabilisation caméra :  -Continuer les découpes (de la plaque de 25cm et de plier cette dernière ainsi que celle qui sera reliée au corps du quadri)  -Vérifier l’équilibre du système  -  -  Programmation :  - Corriger les branchements du récepteur.  -  -  - |

**Globalement : on a bien avancé !**